

Produktübersicht **Signalrouter + Display**

Die auf den nachstehenden Seiten abgebildeten Signalkonverter und Signalrouter wurden in enger Zusammenarbeit mit unseren Kunden, für den Einsatz in der stationären und mobilen Fahrzeugmesstechnik entwickelt. Gerne diskutieren wir auch mit Ihnen Ihre Anregungen und Ergänzungen zu den einzelnen Systemen! Bitte sprechen Sie uns an !

VarioPRO

Signalkonverter / Signalrouter /
Logger-System

4 x CAN, OBD2, FSP, LIN2.x, GPS,
4 Analog-Eingänge, Opt. Sensorvers.

4 Analog +TTL-Ausgänge

Applikationsmodule: (Optional!)

Fehlerspeicher lesen / löschen

Grenzwertüberwachung

Tastenterminal

Counter / PWM-Dekoder



VarioVIEW7

Intelligenter 7" Touchscreen

Signalrouter / Logger-Funktion

4 x CAN, OBD2, FSP, LIN2.x, GPS,

Freie programmierbare Graphikseiten

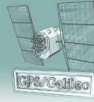
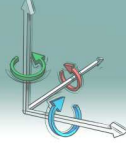
Applikationsmodule: (Optional!)

Fehlerspeicher lesen / löschen

Grenzwertüberwachung

Tastenterminal





Produktübersicht

Signalkonverter

rpm-SET

Universelles Drehzahlkonverter -Set

Abgriff über OBD2, FMS, Fz.-CAN,

Direkter Anschluss von Induktivsensoren
und optischen Drehzahlsensoren.

Impulsteiler 1/64

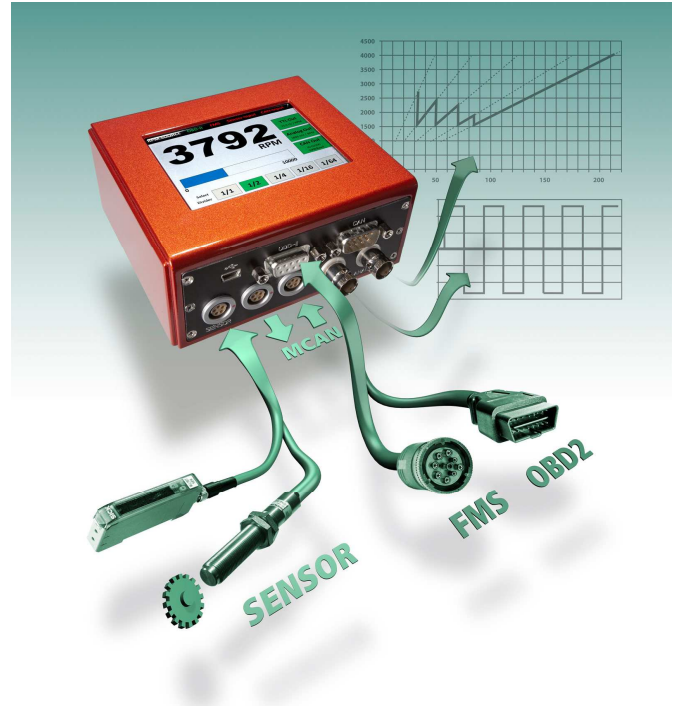
Numerische und graphische Anzeige.

Drehzahlsignalausgabe (mV/rpm)

Drehzahlimpulsausgabe (Hz/rpm)

Drehzahlsignalausgabe über CAN-ID

rpm-Integration in CAN-Messketten



OBD/RPM

Motordrehzahl über die OBD2-Buchse

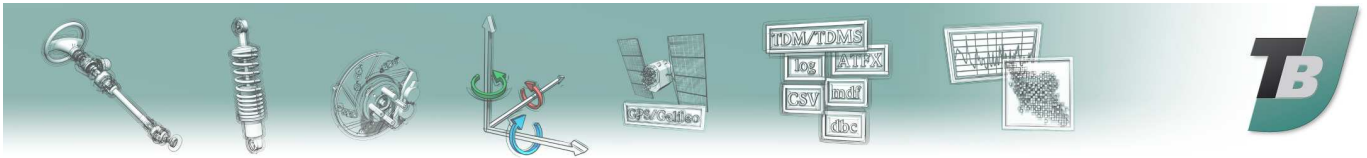
Drehzahlsignalausgabe (mV/rpm)

Drehzahlimpulsausgabe (Hz/rpm)

Numerische Drehzahlanzeige

Anzeige der aktuellen Skalierwerte





Produktübersicht

Signalkonverter

OBD/V

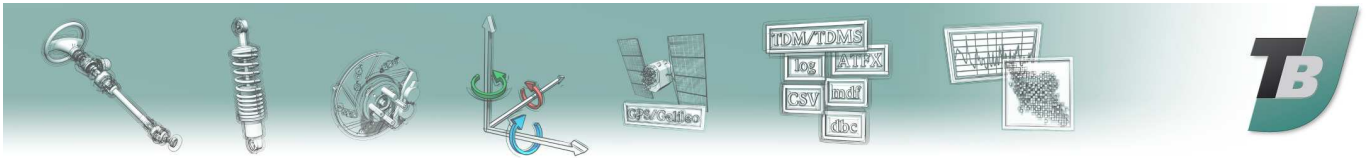
Fahrzeuggeschwindigkeit über OBD2
 Fz.Geschw.-Ausgabe Analog (mV/km/h)
 Fz.Geschw.-Ausgabe TTL (Hz/km/h)
 Numerische Anzeige
 Anzeige der aktuellen Skalierwerte



GPS/V

GPS-Geschwindigkeit über Grund
 GPS-Geschw.-Ausgabe Analog (mV/km/h)
 GPS-Geschw.-Ausgabe TTL (Hz/km/h)
 Numerische Anzeige
 Anzeige der aktuellen Skalierwerte
 Anzeige Satellitenstatus



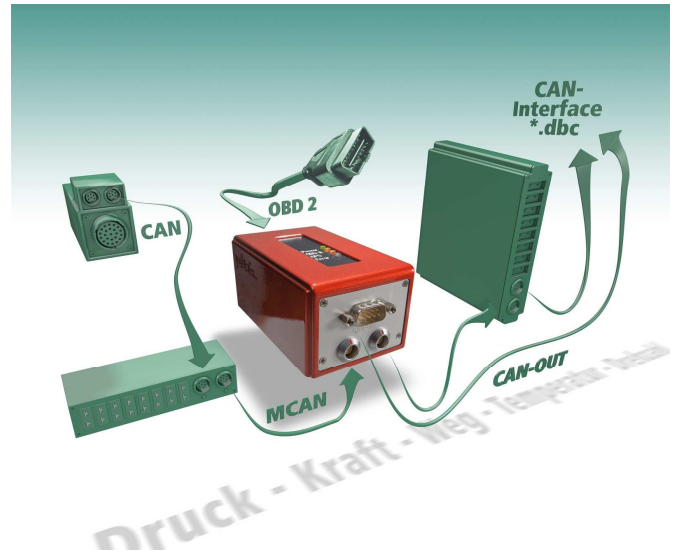


Produktübersicht

Signalkonverter

OBID/CANID

Umsetzung OBID-Sensorwerte in CAN-ID
 Optional mit integriertem GPS-Empfänger
 Integration OBID2 und GPS in CAN-Messketten
 Individuelle Zuordnung von CAN-ID



GPS/CANID

Umsetzung aller GPS-Informationen in CAN-ID
 Integration GPS in CAN-Messketten
 Individuelle Zuordnung von CAN-ID

